

Τμήμα  
Μηχανικών  
Πληροφορικής τ.ε.  
Τεχνολογικό Εκπαιδευτικό Ίδρυμα  
Δυτικής Ελλάδας

# Σήματα και Συστήματα

## Διάλεξη 10: Γραμμικά Φίλτρα

Δρ. Μιχάλης Παρασκευάς  
Επίκουρος Καθηγητής

# Γραμμικά Φίλτρα

1. Ιδανικά Γραμμικά Φίλτρα
  - Ιδανικό Κατωδιαβατό Φίλτρο
  - Ιδανικό Ανωδιαβατό Φίλτρο
  - Ιδανικό Ζωνοδιαβατό Φίλτρο
  - Ιδανικό Ζωνοφρακτικό Φίλτρο
2. Χαρακτηριστικές ιδιότητες ιδανικών φίλτρων
3. Συνθήκη αιτιότητας (Paley – Wiener)
4. Εύρος Ζώνης Φίλτρων
5. Πρακτικά Φίλτρα

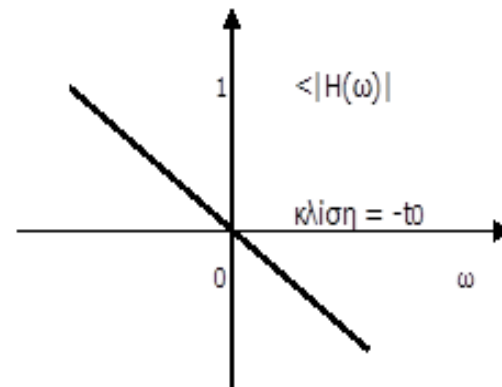
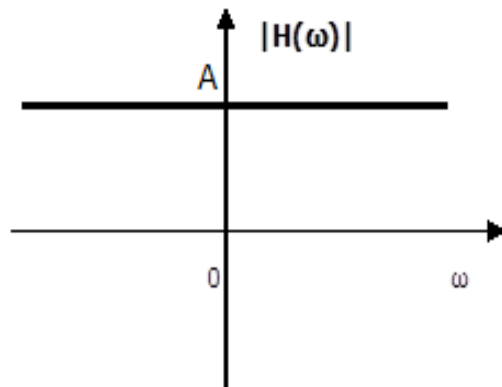
# 1. Ιδανικά Γραμμικά Φίλτρα

# 1. Ιδανικά Γραμμικά Φίλτρα

1. Ιδανικό Κατωδιαβατό Φίλτρο
2. Ιδανικό Ανωδιαβατό Φίλτρο
3. Ιδανικό Ζωνοδιαβατό Φίλτρο
4. Ιδανικό Ζωνοφρακτικό Φίλτρο

# Ιδανικό Φίλτρο

- Ο όρος **φίλτρο** περιγράφει γραμμικά συστήματα που έχουν χαρακτηριστική πλάτους  $|H(\omega)|$  **αμελητέα** σε ορισμένες περιοχές συχνοτήτων.
- Αυτό έχει ως αποτέλεσμα να **απομακρύνουν** συγκεκριμένες συνιστώσες συχνοτήτων από ένα σήμα ή απλώς να «σταθμίζουν» τις διάφορες συνιστώσες της κυματομορφής.
- Ένα **ιδανικό φίλτρο** έχει κρουστική απόκριση  $h(t) = A \delta(t - t_0)$  και απόκριση συχνότητας  $H(\omega) = A e^{-j\omega t_0}$ .

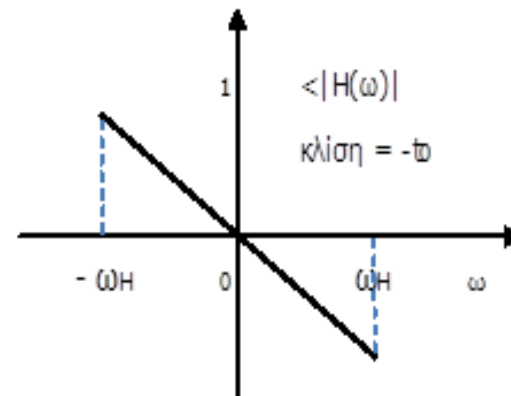
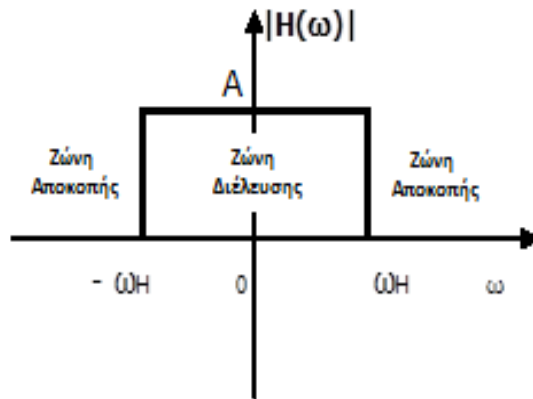


- Τα ιδανικά φίλτρα δεν είναι πρακτικά υλοποιήσιμα επειδή η κρουστική τους απόκριση είναι μη αιτιατή συνάρτηση και επιπλέον έχει άπειρο μήκος.

# Ιδανικό Κατωδιαβατό Φίλτρο

- Το **ιδανικό κατωδιαβατό φίλτρο** (ή χαμηλοποερατό, Low Pass Filter – LPF) είναι ένα γραμμικό σύστημα που λειτουργεί σαν ένα ιδανικό (χωρίς παραμόρφωση) φίλτρο, με την προϋπόθεση ότι το σήμα εισόδου δεν περιέχει συχνότητες άνω της **συχνότητας αποκοπής** ( $\omega_H$ ) του φίλτρου.
- Η συνάρτηση μεταφοράς και τα φάσματα του κατωδιαβατού φίλτρου είναι:

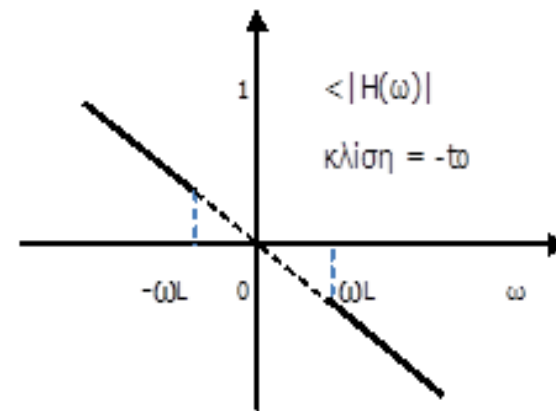
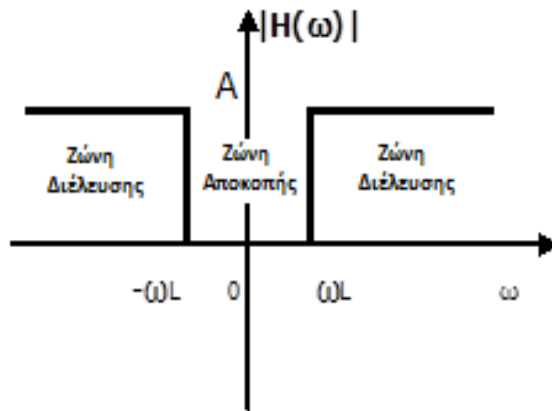
$$H(\omega) = \begin{cases} A e^{-j\omega t_0}, & |\omega| \leq \omega_H \\ 0, & |\omega| > \omega_H \end{cases}$$



# Ιδανικό Ανωδιαβατό Φίλτρο

- Το ιδανικό ανωδιαβατό φίλτρο (ή υψηλοπερατό, High Pass Filter – HPF) είναι ένα γραμμικό σύστημα που λειτουργεί σαν ένα ιδανικό φίλτρο, με την προϋπόθεση ότι το σήμα εισόδου δεν περιέχει συχνότητες κάτω από την **συχνότητα αποκοπής  $\omega_L$**  του φίλτρου.
- Η συνάρτηση μεταφοράς και τα φάσματα του ανωδιαβατού φίλτρου είναι:

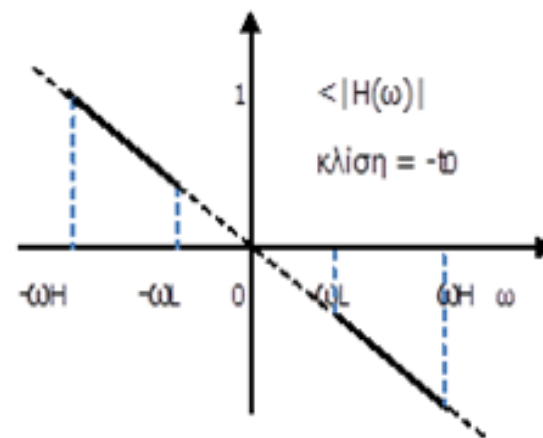
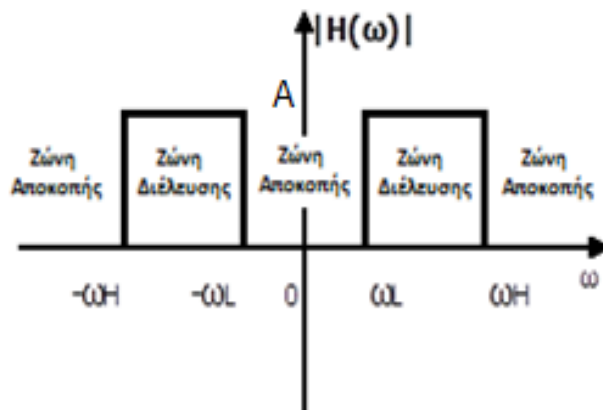
$$H(\omega) = \begin{cases} A e^{-j\omega t_0}, & |\omega| \geq \omega_L \\ 0, & |\omega| < \omega_L \end{cases}$$



# Ιδανικό Ζωνοδιαβατό Φίλτρο

- Το **ιδανικό ζωνοδιαβατό φίλτρο** (ή ζωνοπερατό, Band Pass Filter – BPF) είναι ένα γραμμικό σύστημα που λειτουργεί σαν ένα ιδανικό φίλτρο, με την προϋπόθεση ότι το σήμα εισόδου δεν περιέχει συχνότητες έξω από τη «ζώνη διέλευσης» του φίλτρου.
- Αν η ζώνη αυτή είναι το διάστημα συχνοτήτων  $\omega_L < \omega < \omega_H$ , η συνάρτηση μεταφοράς και τα φάσματα του ζωνοδιαβατού φίλτρου είναι:

$$H(\omega) = \begin{cases} A e^{-j\omega t_0}, & \omega_L \leq |\omega| \leq \omega_H \\ 0, & \text{αλλού} \end{cases}$$

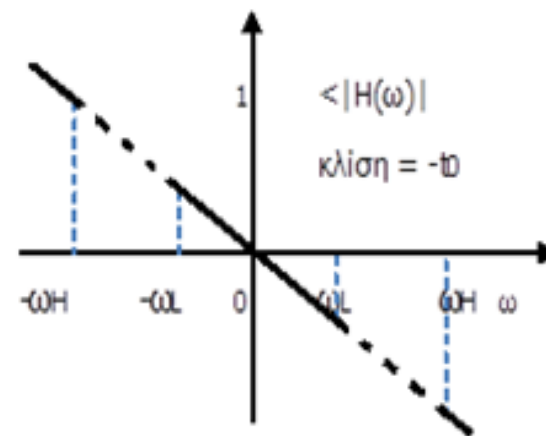
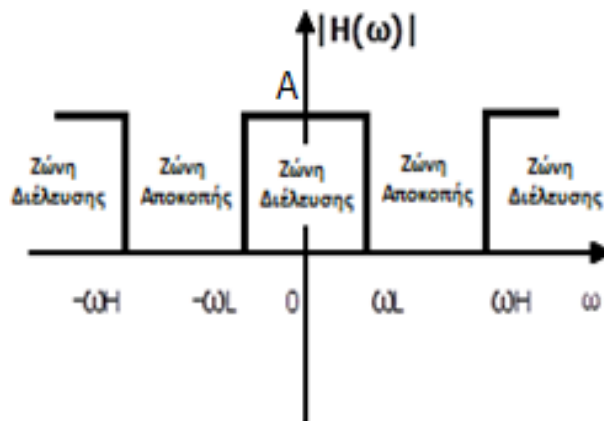




# Ιδανικό Ζωνοφρακτικό Φίλτρο

- Το ιδανικό ζωνοφρακτικό φίλτρο (Band Stop Filter – BSF) είναι ένα γραμμικό σύστημα που λειτουργεί σαν ένα ιδανικό (χωρίς παραμόρφωση) φίλτρο, με την προϋπόθεση ότι το σήμα εισόδου δεν περιέχει συχνότητες μέσα στη «ζώνη αποκοπής» του φίλτρου.
- Αν η ζώνη αυτή είναι το διάστημα συχνοτήτων  $\omega_L < \omega < \omega_H$ , η συνάρτηση μεταφοράς του ζωνοφρακτικού φίλτρου δίνεται από τη σχέση:

$$H(\omega) = \begin{cases} 0, & \omega_L < |\omega| < \omega_H \\ A e^{-j\omega t_0}, & \text{αλλού} \end{cases}$$



## 2. Χαρακτηριστικές ιδιότητες ιδανικών φίλτρων

# Χαρακτηριστικές ιδιότητες ιδανικών φίλτρων

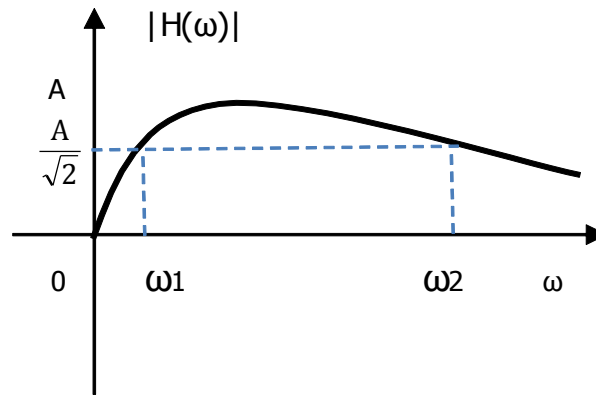
Από την παραπάνω ανάλυση προκύπτει ότι ένα ιδανικό φίλτρο έχει τις ακόλουθες χαρακτηριστικές ιδιότητες:

- 1) Έχει κέρδος ίσο με τη μονάδα στη ζώνη διέλευσης και ίσο με το μηδέν στη ζώνη αποκοπής.
- 2) Η μετάβαση από τη ζώνη διέλευσης στη ζώνη αποκοπής (και αντίστροφα) γίνεται ακαριαία.

# 4. Εύρος Ζώνης Φίλτρων

# Εύρος Ζώνης Φίλτρων

Το εύρος ζώνης συχνοτήτων (bandwidth) περιγράφει τη σημαντική ζώνη συχνοτήτων σε μία απόκριση συχνότητας ενός φίλτρου ή ενός συστήματος.



Ορισμός εύρους ζώνης : Έστω ένα φίλτρο με συνάρτηση μεταφοράς  $H(\omega)$ , όπου  $|H(\omega)|_{\max} = A$ . Ως εύρος ζώνης (BW) του φίλτρου ορίζεται το διάστημα μεταξύ των συχνοτήτων  $\omega_1$  και  $\omega_2$  ( $\omega_1, \omega_2 > 0$ ), δηλαδή  $BW = \omega_2 - \omega_1$ , έτσι ώστε:

$$|H(\omega_1)| = |H(\omega_2)| = \frac{A}{\sqrt{2}}$$

Το εύρος ζώνης ορίζεται για εκείνη τη διαφορά συχνοτήτων στο φάσμα του φίλτρου κατά την οποία το μέτρο της συνάρτησης μεταφοράς έχει μειωθεί στο  $\frac{1}{\sqrt{2}} = 0,707$  από την μέγιστη τιμή.

# 5. Πρακτικά Φίλτρα

# Πρακτικά Φίλτρα

- Οι χαρακτηριστικές ιδιότητες των ιδανικών φίλτρων δεν αντιστοιχούν σε φυσικά πραγματοποιήσιμες δομές επειδή έχουν:
  - Μοναδιαίο κέρδος στη ζώνη διέλευσης και μηδέν στη ζώνη αποκοπής
  - Ακαριαία μετάβαση από τη ζώνη διέλευσης στη ζώνη αποκοπής.
- Προσεγγίζουμε την ιδανική απόκριση με ένα μη-ιδανικό αλλά **πρακτικό** (δηλαδή, φυσικά πραγματοποιήσιμο) φίλτρο.
- Στα πρακτικά φίλτρα τα δύο παραπάνω χαρακτηριστικά δεν ισχύουν.
- Για το σχεδιασμό πρακτικών φίλτρων έχουν αναπτυχθεί πολλές μέθοδοι, όπως Butterworth, Chebyshev, Bessel, κλπ.





# Άσκηση 1

Ένα φίλτρο έχει κρουστική απόκριση  $h(t) = e^{-at}u(t)$ ,  $a \in R$ . Να ευρεθεί τι είδους φίλτρο είναι.

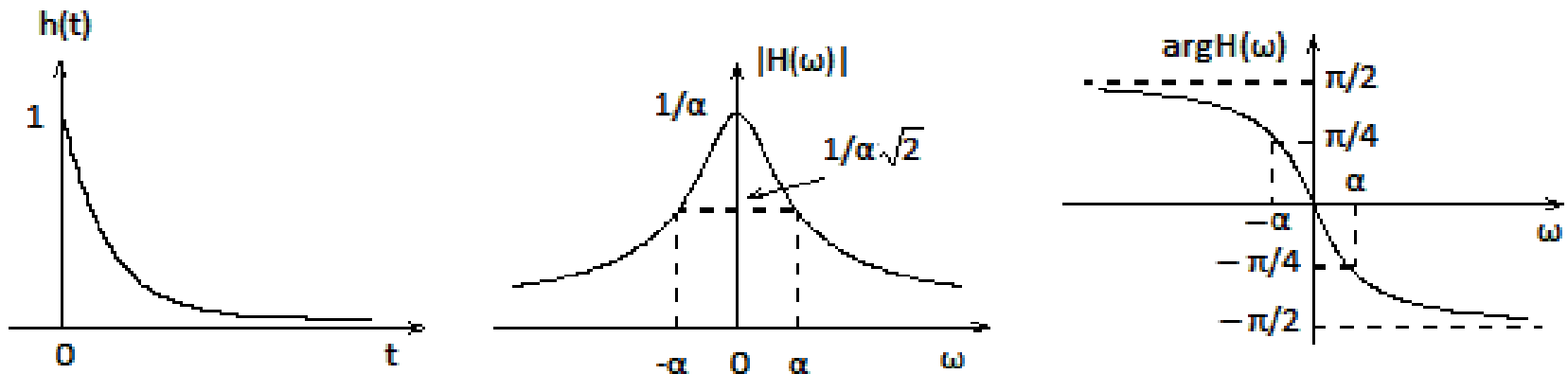
Απάντηση: Υπολογίζουμε την απόκριση συχνότητας του φίλτρου. Είναι:

$$\begin{aligned} H(\omega) &= \int_0^{+\infty} e^{-at} e^{-j\omega t} dt = \int_0^{+\infty} e^{-(a+j\omega)t} dt = -\frac{1}{a+j\omega} e^{-(a+j\omega)t} \Big|_0^{+\infty} \\ &= -\frac{1}{a+j\omega} \left[ \lim_{t \rightarrow \infty} e^{-(a+j\omega)t} - e^0 \right] = -\frac{1}{a+j\omega} \left[ \lim_{t \rightarrow \infty} (e^{-at} e^{-j\omega t}) - 1 \right] \\ &= -\frac{1}{a+j\omega} \left[ \lim_{t \rightarrow \infty} e^{-at} (\cos \omega t - j \sin \omega t) - 1 \right] = -\frac{1}{a+j\omega} [0 - 1] \end{aligned}$$

$$\text{Άρα } H(\omega) = \frac{1}{a+j\omega}$$

# Άσκηση 1 (συνέχεια)

Στο ακόλουθο σχήμα δίνονται οι γραφικές παραστάσεις της κρουστικής απόκρισης  $h(t)$  και του μέτρου και της φάσης της απόκρισης συχνότητας.



Παρατηρούμε ότι το μέτρο αποσβένει στις υψηλές συχνότητες, δηλαδή

$$\lim_{|\omega| \rightarrow \infty} |H(\omega)| = 0, \text{ επομένως είναι ένα πρακτικό κατωδιαβατό φίλτρο.}$$

## Άσκηση 2

Ένα σήμα  $x(t) = e^{-2t}u(t)$  περνάει από ένα ιδανικό κατωδιαβατό φίλτρο, που έχει συχνότητα αποκοπής  $\omega_H = 1 \text{ rad / sec}$ . Να βρεθεί ο λόγος της ενέργειας εξόδου προς την ενέργεια εισόδου (Για το φίλτρο να ληφθεί  $A=1$ ).

Απάντηση: Ο MF του  $x(t)$  είναι  $X(\omega) = 1/(2 + j\omega)$ . Επομένως, το φάσμα πυκνότητας ενέργειας του σήματος  $x(t)$  είναι:

$$S_x(\omega) = |X(\omega)|^2 = \left| \frac{1}{2 + j\omega} \right|^2 = \frac{1}{\omega^2 + 4}$$

Επειδή το μέτρο της συνάρτησης μεταφοράς του δοθέντος κατωδιαβατού φίλτρου δίνεται από τη σχέση:

$$|H(\omega)| = \begin{cases} 1, & |\omega| < \omega_H = 1 \\ 0, & \text{αλλού} \end{cases}$$

βρίσκουμε το φάσμα πυκνότητας ενέργειας του σήματος εξόδου, ως:

$$S_y(\omega) = |X(\omega)|^2 |H(\omega)|^2 = \begin{cases} \frac{1}{\omega^2 + 4}, & |\omega| < 1 \\ 0, & \text{αλλού} \end{cases}$$

## Άσκηση 2 (συνέχεια)

Για να βρούμε την ολική ενέργεια του σήματος εξόδου  $y(t)$  ολοκληρώνουμε την παραπάνω σχέση (θεώρημα Parseval):

$$E_y = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} S_y(\omega) d\omega = \frac{1}{\pi} \int_0^1 \frac{1}{\omega^2 + 4} d\omega = \frac{1}{2\pi} \tan^{-1} \left( \frac{1}{2} \right)$$

Ομοίως, η ενέργεια του σήματος εισόδου  $x(t)$  είναι:

$$E_x = \int_{-\infty}^{+\infty} x^2(t) dt = \int_0^{+\infty} e^{-4t} dt = \frac{1}{4}$$

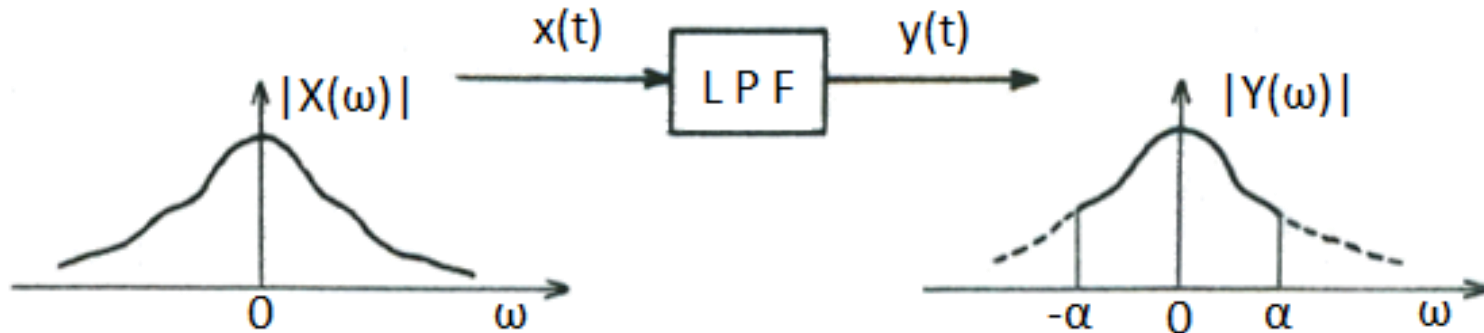
Διαιρώντας τις δύο τελευταίες σχέσεις, βρίσκουμε τον ζητούμενο λόγο, ως:

$$\frac{E_y}{E_x} = \frac{\frac{1}{2\pi} \tan^{-1} \left( \frac{1}{2} \right)}{\frac{1}{4}} = \frac{2}{\pi} \tan^{-1} \left( \frac{1}{2} \right) = 0,29$$

Παρατηρούμε ότι ποσοστό 71% της ενέργειας εισόδου απορροφάται από το ιδανικό φίλτρο και μόνο το 29% φθάνει στην έξοδο.

# Άσκηση 3

Σε ένα ιδανικό κατωδιαβατό φίλτρο (LPF) εισέρχεται ένα γνωστό σήμα  $x(t)$  με φάσμα Fourier  $|X(\omega)|$ . Στην έξοδο κόβονται οι υψηλές συχνότητες, δηλαδή αυτές για τις οποίες ισχύει  $|\omega| > a$ . Τα φάσματα εισόδου  $X(\omega)$  και εξόδου  $Y(\omega)$  του LPF φίλτρου δείχνονται στο παρακάτω σχήμα. Να υπολογιστεί το σήμα εξόδου  $y(t)$ .



Απάντηση: Το σήμα εξόδου  $y(t)$  θα υπολογιστεί με αντίστροφο μετασχηματισμό Fourier επί του φάσματος εξόδου  $Y(\omega)$ . Το φάσμα της εξόδου  $Y(\omega)$  του φίλτρου LPF υπολογίζεται από τη σχέση  $Y(\omega) = X(\omega) H(\omega)$ , ενώ το σήμα εξόδου  $y(t)$  είναι  $y(t) = x(t) * h(t)$ .

# Άσκηση 3 (συνέχεια)

Το  $X(\omega)$  θεωρείται γνωστό, άρα και το  $x(t)$ . Η συνάρτηση μεταφοράς  $H(\omega)$  του φίλτρου είναι τετραγωνικής μορφής και η κρουστική απόκρισή της  $h(t)$  του φίλτρου είναι:

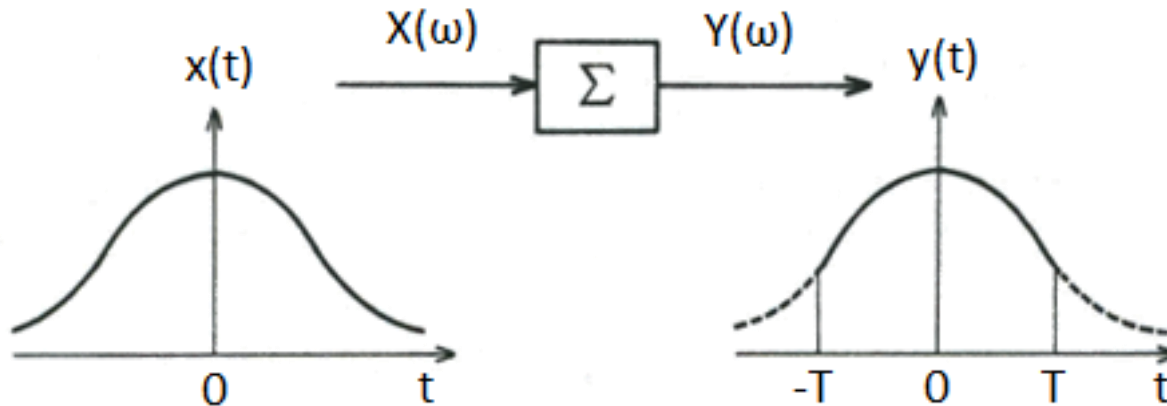
$$h(t) = \frac{\sin at}{\pi t}$$

Επομένως η έξοδος  $y(t)$  υπολογίζεται από τη συνέλιξη της εισόδου  $x(t)$  με την κρουστική απόκριση  $h(t)$ , δηλ.:

$$y(t) = x(t) * \frac{\sin at}{\pi t}$$

# Άσκηση 4

Σε ένα φίλτρο  $\Sigma$  εισέρχεται ένα γνωστό σήμα  $x(t)$ . Στην έξοδο κόβεται το  $x(t)$  για  $|t| > T$ , όπως δείχνεται στο παρακάτω σχήμα. Να βρεθεί ο μετασχηματισμός Fourier  $Y(\omega)$  της εξόδου.



Απάντηση: Η έξοδος  $y(t)$  υπολογίζεται από τη σχέση  $y(t) = x(t) \Pi_T(t)$  όπου  $\Pi_T(t)$  ο τετραγωνικός παλμός που δίνεται από τη σχέση:

$$[\Pi]_{-T}(t) = \begin{cases} 1, & \text{για } t < |T| \\ 0, & \text{για } t > |T| \end{cases}$$

# Άσκηση 4 (συνέχεια)

Είναι γνωστό ότι ο μετασχηματισμός Fourier της  $\Pi_T(t)$  είναι:

$$\Pi_T(t) \xleftrightarrow{F} \frac{2 \sin \omega T}{\omega}$$

Επομένως ισχύει:

$$Y(\omega) = F\{y(t)\} = F\{x(t) \Pi_T(t)\}$$

Χρησιμοποιώντας την ιδιότητα της συνέλιξης του μετασχηματισμού Fourier στο πεδίο της συχνότητας, έχουμε:

$$Y(\omega) = \frac{1}{2\pi} \left[ X(\omega) * \frac{2 \sin \omega T}{\omega} \right]$$